

## Całka oznaczona - wstęp

### Określenie całki oznaczonej

Niech dana będzie funkcja  $y = f(x)$ , która jest ograniczona w przedziale domkniętym  $\langle a, b \rangle$ .

Dokonajmy podziału odcinka  $\langle a, b \rangle$  na  $n$  podprzedziałów dowolnie wybranymi punktami  $x_1, x_2, \dots, x_n$ , gdzie

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b.$$

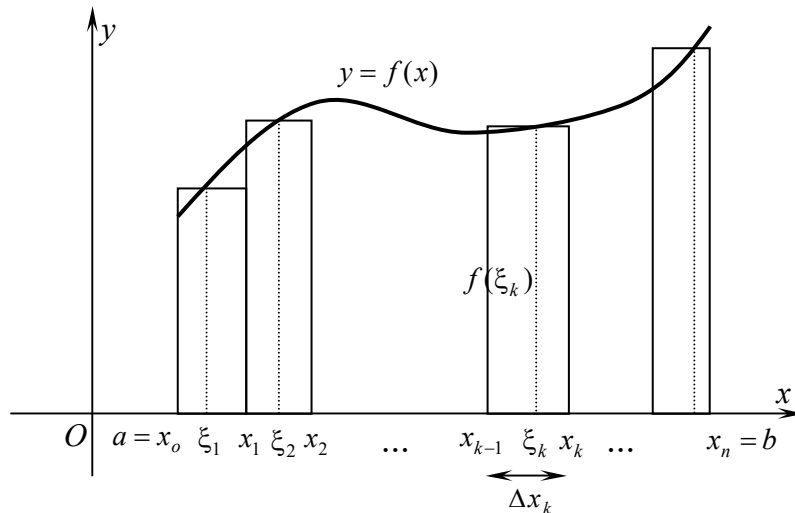
Oznaczmy:

$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$  – długość podprzedziału  $\langle x_{k-1}, x_k \rangle$ , gdzie  $k = 1, 2, \dots, n$ ,

$\delta_n = \max_{1 \leq k \leq n} \Delta x_k$  – średnica podziału.

Jeżeli dla każdego  $n$  mamy pewien podział, to mówimy, że określony jest *ciąg podziałów* przedziału  $\langle a, b \rangle$  oraz ciąg średnic  $(\delta_n)$ .

Jeżeli  $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$ , to ciąg podziałów przedziału  $\langle a, b \rangle$  nazywamy *normalnym*.



Rys. 1. Interpretacja geometryczna pojęcia sumy całkowej

W każdym podprzedziale  $\langle x_{k-1}, x_k \rangle$  obieramy dowolnie punkt  $\xi_k$  taki, że  $x_{k-1} \leq \xi_k \leq x_k$ , a następnie tworzymy tzw. *sumę całkową*

$$\sigma_n = f(\xi_1)\Delta x_1 + f(\xi_2)\Delta x_2 + \dots + f(\xi_n)\Delta x_n = \sum_{k=1}^n f(\xi_k)\Delta x_k.$$

Na rysunku 1 przedstawiono interpretację geometryczną pojęcia sumy całkowej. Jeżeli spełniony jest warunek, że  $f(x) \geq 0$  dla każdego  $x \in \langle a, b \rangle$ , to  $k$ -ty składnik sumy całkowej jest polem prostokąta o podstawie długości  $\Delta x_k$  i wysokości  $f(\xi_k)$ . Widzimy zatem, że suma całkową jest sumą pól wszystkich  $n$  takich prostokątów. Można ją więc traktować, jako pewne przybliżenie pola obszaru ograniczonego wykresem funkcji o równaniu  $y = f(x)$ , osią  $Ox$  oraz prostymi  $x = a$  i  $x = b$ . Jeżeli mamy do czynienia z normalnym podziałem przedziału  $\langle a, b \rangle$ , w którym wraz ze wzrostem  $n$ ,

długości podstaw kolejnych prostokątów są coraz mniejsze, to w ogólności można twierdzić, że im większe  $n$ , tym to przybliżenie jest coraz dokładniejsze.

**Definicja.** Jeżeli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału  $\langle a, b \rangle$  każdy ciąg sum całkowych  $(\sigma_n)$  dąży do tej samej granicy skończonej i granica ta nie zależy od wyboru punktów  $\xi_k$  ( $k = 1, 2, \dots, n$ ), to granicę tę nazywamy *całką oznaczoną* funkcji  $f$  w przedziale  $\langle a, b \rangle$  i oznaczamy

$$\int_a^b f(x) dx.$$

Możemy zatem zapisać

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta x_k.$$

Jest to tzw. *całka Riemanna*.

Liczbę  $a$  nazywamy *dolną granicą całkowania*, liczbę  $b$  – *granicą górną*, przedział  $\langle a, b \rangle$  – *przedziałem całkowania*.

W celu uzupełnienia definicji przyjmijmy

$$\int_a^a f(x) dx = 0 \quad \text{oraz} \quad \int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx.$$

Jeżeli funkcja  $f$  ma całkę oznaczoną w przedziale  $\langle a, b \rangle$ , to nazywamy ją *całkowalną* (w sensie Riemanna) w tym przedziale.

## Podstawowe własności całki oznaczonej i jej obliczanie

**Twierdzenie.** Jeżeli funkcje  $f(x)$  i  $g(x)$  są całkowlne w przedziale  $\langle a, b \rangle$ , to

1.  $\int_a^b [f(x) \pm g(x)] dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx,$
2.  $\int_a^b kf(x) dx = k \int_a^b f(x) dx,$   $k$  – dowolna stała,
3.  $\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx,$  gdzie  $a \leq c \leq b.$

**Twierdzenie.** (Newtona-Leibniza – podstawowe twierdzenie rachunku całkowego).

Jeżeli funkcja  $F(x)$  jest funkcją pierwotną funkcji  $f(x)$ , ciągłej w przedziale  $\langle a, b \rangle$ , to prawdziwy jest wzór (wzór Newtona-Leibniza):

$$(1) \quad \int_a^b f(x) dx = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a).$$

Inny często spotykany zapis:

$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

Wzór Newtona-Leibniza daje praktyczny i wygodny sposób obliczania całek oznaczonych. Wniosujemy z niego, że umiejętność wyznaczania całek oznaczonych sprowadza się do umiejętności obliczania całek nieoznaczonych (wyznaczania funkcji pierwotnej danej funkcji).

**Przykład.** Obliczyć całki:

$$\text{a) } \int_1^2 \left( \frac{3}{2}x^2 - \frac{4}{x^3} \right) dx, \quad \text{b) } \int_0^{\frac{\pi}{4}} \left( \sin x - \frac{1}{\cos^2 x} \right) dx.$$

**Rozwiązanie.**

$$\begin{aligned} \text{a) } \int_1^2 \left( \frac{3}{2}x^2 - \frac{4}{x^3} \right) dx &= \int_1^2 \left( \frac{3}{2}x^2 - 4x^{-3} \right) dx = \left[ \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{3}x^3 - 4 \cdot \frac{1}{-2}x^{-2} \right]_1^2 = \\ &= \left[ \frac{1}{2}x^3 + \frac{2}{x^2} \right]_1^2 = \left( \frac{1}{2} \cdot 2^3 + \frac{2}{2^2} \right) - \left( \frac{1}{2} \cdot 1^3 + \frac{2}{1^2} \right) = 4 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2} - 2 = 2, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{b) } \int_0^{\frac{\pi}{4}} \left( \sin x - \frac{1}{\cos^2 x} \right) dx &= [-\cos x - \operatorname{tg} x]_0^{\frac{\pi}{4}} = \\ &= \left( -\cos \frac{\pi}{4} - \operatorname{tg} \frac{\pi}{4} \right) - (-\cos 0 - \operatorname{tg} 0) = -\frac{\sqrt{2}}{2} - 1 + 1 = -\frac{\sqrt{2}}{2}. \end{aligned}$$

**Twierdzenie.** (o całkowaniu przez podstawienie)

Jeżeli

- 1) funkcja  $g : \langle \alpha, \beta \rangle \xrightarrow{na} \langle a, b \rangle$  ma ciągłą pochodną w przedziale  $\langle \alpha, \beta \rangle$ ,
- 2)  $a = g(\alpha)$ ,  $b = g(\beta)$ ,
- 3) funkcja  $f$  jest ciągła w przedziale  $\langle a, b \rangle$

to

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(g(x))g'(x)dx = \left| \begin{array}{l} g(x) = t \\ g'(x)dx = dt \end{array} \right| = \int_a^b f(t)dt.$$

**Przykład.** Obliczyć całki:

$$\text{a) } \int_0^3 \frac{x}{\sqrt{25-x^2}} dx, \quad \text{b) } \int_1^e \frac{\ln^3 x}{x} dx, \quad \text{c) } \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{dx}{\cos x + 1}.$$

**Rozwiązanie.**

$$\begin{aligned} \text{a) } \int_0^3 \frac{x}{\sqrt{25-x^2}} dx &= \left| \begin{array}{l} 25-x^2 = t \\ -2x dx = dt \\ x dx = -\frac{1}{2} dt \end{array} \right| = -\frac{1}{2} \int_{25}^{16} \frac{dt}{\sqrt{t}} = \frac{1}{2} \int_{16}^{25} t^{-\frac{1}{2}} dt = \frac{1}{2} \left[ 2t^{\frac{1}{2}} \right]_{16}^{25} = \\ &= \left[ \sqrt{t} \right]_{16}^{25} = \sqrt{25} - \sqrt{16} = 5 - 4 = 1. \end{aligned}$$

Przy takim zapisie należy pamiętać o zmianie granic całkowania przy przejściu na tymczasową zmienną  $t$ . Nowe granice całkowania wyznaczamy z równości  $25 - x^2 = t$ , podstawiając w miejsce  $x$  najpierw dolną, potem górną granicę całkowania. Otrzymujemy wówczas nowe granice całkowania dla zmiennej  $t$ :

$x$	0	3
$t = 25 - x^2$	25	16

Przy obliczaniu całek oznaczonych można również zastosować inny sposób zapisu. W pierwszej kolejności można obliczyć całkę nieoznaczoną, a potem bazując na wzorze Newtona-Leibniza wykorzystać wynik tych obliczeń do wyznaczenia całki oznaczonej. Dla powyższego przykładu wyglądałoby to następująco:

$$\int \frac{x dx}{\sqrt{25-x^2}} = \left| \begin{array}{l} 25-x^2=t \\ -2x dx = dt \\ x dx = -\frac{1}{2} dt \end{array} \right| = -\frac{1}{2} \int \frac{dt}{\sqrt{t}} = -\frac{1}{2} \int t^{-\frac{1}{2}} dt = -t^{\frac{1}{2}} + C = -\sqrt{25-x^2} + C$$

zatem  $F(x) = -\sqrt{25-x^2}$ , a stąd

$$\int_0^3 \frac{x}{\sqrt{25-x^2}} dx = \left[ -\sqrt{25-x^2} \right]_0^3 = \left( -\sqrt{25-3^2} \right) - \left( -\sqrt{25-0^2} \right) = -4 + 5 = 1.$$

Widać, że przy takim sposobie zapisu nie musimy dokonywać zmiany granic całkowania.

$$\text{b) } \int_1^e \frac{\ln^3 x}{x} dx = \left| \begin{array}{l} \ln x = t \\ \frac{1}{x} dx = dt \\ \ln 1 = 0, \ln e = 1 \end{array} \right| = \int_0^1 t^3 dt = \left[ \frac{1}{4} t^4 \right]_0^1 = \frac{1}{4} - 0 = \frac{1}{4}.$$

c) Zastosujemy tutaj podstawienie uniwersalne:

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{dx}{\cos x + 1} = \left| \begin{array}{l} \operatorname{tg} \frac{x}{2} = t \\ x = 2 \operatorname{arctg} t \\ dx = \frac{2}{1+t^2} dt \\ \cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2} \\ \operatorname{tg} \left( \frac{1}{2} \cdot 0 \right) = 0 \\ \operatorname{tg} \left( \frac{1}{2} \cdot \frac{\pi}{2} \right) = 1 \end{array} \right| = \int_0^1 \frac{2}{\frac{1-t^2}{1+t^2} + 1} dt =$$

$$= \int_0^1 \frac{2}{\frac{1-t^2}{1+t^2} + \frac{1+t^2}{1+t^2}} dt = \int_0^1 \frac{2}{\frac{1-t^2+1+t^2}{1+t^2}} dt = \int_0^1 dt = [t]_0^1 = 1 - 0 = 1$$

**Twierdzenie.** (o całkowaniu przez części)

Jeżeli funkcje  $u$  i  $v$  mają ciągłe pochodne w przedziale  $\langle a, b \rangle$ , to

$$\int_a^b u(x)v'(x) dx = [u(x)v(x)]_a^b - \int_a^b u'(x)v(x) dx.$$

**Przykład.** Obliczyć całkę

a)  $\int_1^e \sqrt[3]{x} \ln x dx,$

b)  $\int_0^{\frac{\pi}{6}} x \cos x dx.$

**Rozwiązanie.**

$$\begin{aligned}
 \text{a) } \int_1^e \sqrt[3]{x} \ln x dx &= \int_1^e x^{\frac{1}{3}} \ln x dx = \left. \begin{array}{l} u(x) = \ln x \quad v'(x) = x^{\frac{1}{3}} \\ u'(x) = \frac{1}{x} \quad v(x) = \frac{3}{4} x^{\frac{4}{3}} \end{array} \right| = \left[ \frac{3}{4} \sqrt[3]{x^4} \ln x \right]_1^e - \frac{3}{4} \int_1^e \frac{1}{x} \cdot x^{\frac{4}{3}} dx = \\
 &= \frac{3}{4} \sqrt[3]{e^4} \ln e - \frac{3}{4} \ln 1 - \frac{3}{4} \int_1^e x^{\frac{1}{3}} dx = \frac{3}{4} \sqrt[3]{e^4} - \frac{3}{4} \left[ \frac{3}{4} x^{\frac{4}{3}} \right]_1^e = \frac{3}{4} \sqrt[3]{e^4} - \frac{9}{16} \left[ \sqrt[3]{x^4} \right]_1^e = \\
 &= \frac{3}{4} \sqrt[3]{e^4} - \frac{9}{16} (\sqrt[3]{e^4} - 1) = \frac{12}{16} \sqrt[3]{e^4} - \frac{9}{16} \sqrt[3]{e^4} + \frac{9}{16} = \frac{3}{16} \sqrt[3]{e^4} + \frac{9}{16} = \frac{3}{16} (\sqrt[3]{e^4} + 3) .
 \end{aligned}$$

Oczywiście, również w tym przypadku można było najpierw obliczyć całkę nieoznaczoną, a następnie zastosować wzór Newtona-Leibniza. Zapis byłby wówczas bardziej przejrzysty.

b) W tym przykładzie zastosujemy odmienny sposób zapisu. Najpierw obliczymy całkę nieoznaczoną, a potem otrzymany wynik wykorzystamy, aby obliczyć całkę oznaczoną.

$$\int x \cos x dx = \left. \begin{array}{l} u(x) = x \quad v'(x) = \cos x \\ u'(x) = 1 \quad v(x) = \sin x \end{array} \right| = x \sin x - \int \sin x dx = \underbrace{x \sin x + \cos x}_{F(x)} + C .$$

Zatem, stosując wzór Newtona-Leibniza otrzymamy:

$$\int_0^{\frac{\pi}{6}} x \cos x dx = [x \sin x + \cos x]_0^{\frac{\pi}{6}} = \left( \frac{\pi}{6} \cdot \sin \frac{\pi}{6} + \cos \frac{\pi}{6} \right) - (0 \cdot \sin 0 + \cos 0) = \frac{\pi}{12} + \frac{\sqrt{3}}{2} - 1$$

**Zadania do samodzielnego rozwiązania**

Obliczyć całki:

1.  $\int_0^1 (4x^3 + 5x - 1) dx$ ,
2.  $\int_{-2}^2 (x-1)^3 dx$ ,
3.  $\int_1^2 \sqrt[4]{x^3} dx$ ,
4.  $\int_3^5 \frac{x}{x^2-4} dx$ ,
5.  $\int_0^4 x \sqrt{x^2+9} dx$ ,
6.  $\int_0^{\pi/4} \sin 4x dx$ ,
7.  $\int_1^{e^2} \frac{dx}{x \sqrt{1+\ln x}}$ ,
8.  $\int_0^{\pi/4} \operatorname{tg} x dx$ ,
9.  $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} x^2 \sin x dx$ ,
10.  $\int_1^e x^2 \ln x dx$ ,
11.  $\int_0^1 x \operatorname{arctg} x dx$ ,
12.  $\int_{-3}^{-2} \frac{dx}{x^2+2x+1}$ ,
13.  $\int_0^1 \frac{x-1}{x+1} dx$ ,
14.  $\int_1^3 \frac{dx}{x^2+x}$ ,
15.  $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos^3 x dx$
16.  $\int_0^{\pi} \sin^2 x \cos^2 x dx$
17.  $\int_0^{\pi/2} \frac{\cos x}{6-5 \sin x + \sin^2 x} dx$ ,
18.  $\int_1^5 \frac{\sqrt{x-1}}{x} dx$ .

Opracowanie:

dr Igor Kierkosz

dr hab. Volodymyr Sushch